

Cours de terminale S

Vecteurs, droites et plans de l'espace

A. OLLIVIER

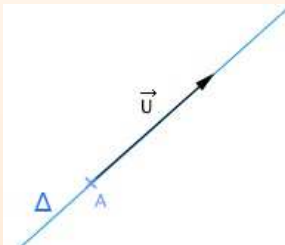
Lycée Jacques Prevert - Pont-Audemer

2022-2023

Théorème

$M(x; y; z)$ appartient à la droite Δ passant par $A(x_A; y_A; z_A)$ et de vecteur directeur non nul $\vec{u} (a; b; c)$ si et seulement si il existe un réel t tel que :

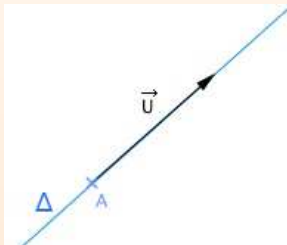
$$\begin{cases} x = \dots\dots\dots \\ y = \dots\dots\dots \\ z = \dots\dots\dots \end{cases}$$



Théorème

$M(x; y; z)$ appartient à la droite Δ passant par $A(x_A; y_A; z_A)$ et de vecteur directeur non nul $\vec{u} (a; b; c)$ si et seulement si il existe un réel t tel que :

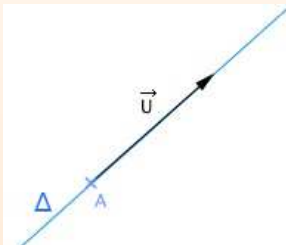
$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}$$



Théorème

$M(x; y; z)$ appartient à la droite Δ passant par $A(x_A; y_A; z_A)$ et de vecteur directeur non nul $\vec{u} (a; b; c)$ si et seulement si il existe un réel t tel que :

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}$$



Démonstration

$M \in \Delta$ si et seulement si les vecteurs $\overrightarrow{AM} (x - x_A; y - y_A; z - z_A)$ et $\overrightarrow{u} (a; b; c)$ sont colinéaires, c'est-à-dire si et seulement si il existe un réel t tel que , ce qui équivaut à :

$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \quad \dots \quad \dots \\ \dots \quad \dots \quad \dots \\ \dots \quad \dots \quad \dots \end{array} \right.$$

Démonstration

$M \in \Delta$ si et seulement si les vecteurs $\overrightarrow{AM} (x - x_A; y - y_A; z - z_A)$ et $\overrightarrow{u} (a; b; c)$ sont colinéaires, c'est-à-dire si et seulement si il existe un réel t tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{u}$, ce qui équivaut à :

$$\left\{ \begin{array}{ccc} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{array} \right.$$

Démonstration

$M \in \Delta$ si et seulement si les vecteurs

$\overrightarrow{AM} (x - x_A; y - y_A; z - z_A)$ et $\overrightarrow{u} (a; b; c)$ sont colinéaires, c'est-à-dire si et seulement si il existe un réel t tel que

$\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{u}$, ce qui équivaut à :

$$\begin{cases} x - x_A = at \\ y - y_A = bt \\ z - z_A = ct \end{cases}$$

Définition

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}, \quad t \in \mathbb{R}, \quad \text{est appelé}$$

Remarques

Il existe plusieurs représentations paramétriques pour une même droite : chaque représentation dépend

.....

Si on restreint $t \in \mathbb{R}^+$, alors \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{u} sont de même sens et on obtient alors une représentation paramétrique de

.....

Définition

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}, t \in \mathbb{R}, \text{ est appelé représentation paramétrique de la droite } \Delta.$$
Remarques

Il existe plusieurs représentations paramétriques pour une même droite : chaque représentation dépend

.....

Si on restreint $t \in \mathbb{R}^+$, alors \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{u} sont de même sens et on obtient alors une représentation paramétrique de

.....

Définition

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}, t \in \mathbb{R}, \text{ est appelé représentation paramétrique de la droite } \Delta.$$
Remarques

Il existe plusieurs représentations paramétriques pour une même droite : chaque représentation dépend **du choix du point A et du vecteur directeur \vec{u}**

Si on restreint $t \in \mathbb{R}^+$, alors \overrightarrow{AM} et \vec{u} sont de même sens et on obtient alors une représentation paramétrique de

.....

Définition

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}, t \in \mathbb{R}, \text{ est appelé représentation paramétrique de la droite } \Delta.$$
Remarques

Il existe plusieurs représentations paramétriques pour une même droite : chaque représentation dépend du choix du point A et du vecteur directeur \vec{u}

Si on restreint $t \in \mathbb{R}^+$, alors \vec{AM} et \vec{u} sont de même sens et on obtient alors une représentation paramétrique de la demi-droite d'origine A et de même sens que \vec{u}



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ \dots \end{pmatrix}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) .



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\left\{ \begin{array}{lll} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{array} \right.$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système :
$$\begin{cases} x - 0 = -2t \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système :
$$\begin{cases} x - 0 & = & -2t \\ y - 1 & = & 0t \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système :
$$\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$ Donc une représentation

paramétrique de (AB) est : $\begin{cases} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$ Donc une représentation

paramétrique de (AB) est : $\begin{cases} x = -2t \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$ Donc une représentation

paramétrique de (AB) est : $\begin{cases} x = -2t \\ y = 1 \\ \dots \dots \dots \end{cases}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$ Donc une représentation

paramétrique de (AB) est : $\begin{cases} x = -2t \\ y = 1 \\ z = t + 2 \end{cases}$



Exemple

Donner une représentation paramétrique de la droite (AB) où $A(0; 1; 2)$ et $B(-2; 1; 3)$

Le vecteur \overrightarrow{AB} est un vecteur directeur de la droite (AB) et a

pour coordonnées : $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

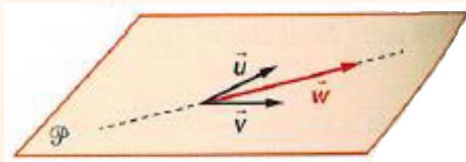
Soit $M(x; y; z)$, un point de la droite (AB) . Alors, il existe $t \in \mathbb{R}$, tel que $\overrightarrow{AM} = t\overrightarrow{AB}$ car les vecteurs \overrightarrow{AM} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

D'où le système : $\begin{cases} x - 0 = -2t \\ y - 1 = 0t \\ z - 2 = 1t \end{cases}$ Donc une représentation

paramétrique de (AB) est : $\begin{cases} x = -2t \\ y = 1 \\ z = t + 2 \end{cases}$ avec $t \in \mathbb{R}$

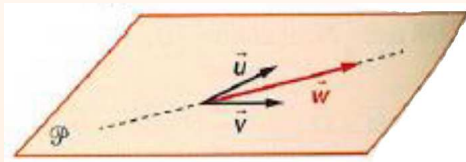
Propriété

On considère trois vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} tels que \vec{u} et \vec{v} ne soient pas colinéaires.



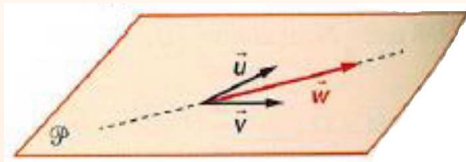
Propriété

On considère trois vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} tels que \vec{u} et \vec{v} ne soient pas colinéaires. Les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont si, et seulement si, il existe deux réels x et y tels que $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



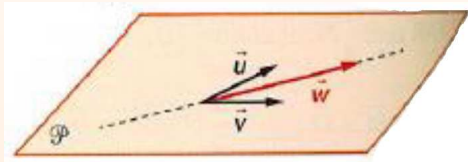
Propriété

On considère trois vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} tels que \vec{u} et \vec{v} ne soient pas colinéaires. Les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont **coplanaires** si, et seulement si, il existe deux réels x et y tels que $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Propriété

On considère trois vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} tels que \vec{u} et \vec{v} ne soient pas colinéaires. Les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires si, et seulement si, il existe deux réels x et y tels que $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.

**Propriété**

Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AD} sont coplanaires.



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix},$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix},$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ \dots \end{pmatrix},$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix},$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ \dots \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 & = & x \times 4 + y \times (-1) \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 & = & x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 & = & x \times (-6) + y \times 1 \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 & = & x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 & = & x \times (-6) + y \times 1 \\ 1 & = & x \times (-4) + y \times (-3) \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 = x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 = x \times (-6) + y \times 1 \\ 1 = x \times (-4) + y \times (-3) \end{cases} \begin{cases} \dots \dots \dots \\ \dots \dots \dots \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 & = & x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 & = & x \times (-6) + y \times 1 \\ 1 & = & x \times (-4) + y \times (-3) \end{cases} \quad \begin{cases} 4x - y & = & 11 \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 = x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 = x \times (-6) + y \times 1 \\ 1 = x \times (-4) + y \times (-3) \end{cases} \quad \begin{cases} 4x - y = 11 \\ -6x + y = -15 \\ \dots \quad \dots \quad \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, on considère les points $A(2; -1; 4)$, $B(6; -7; 0)$, $C(1; 0; 1)$ et $D(13; -16; 5)$.
Démontrer que les points A , B , C et D sont coplanaires.

Rappel : Les points A , B , C et D sont coplanaires si et seulement si il existe des réels x et y , tels que

$\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$ avec \vec{AB} et \vec{AC} non colinéaires.

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AD} \begin{pmatrix} 11 \\ -15 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

On cherche x et y , réels tels que : $\vec{AD} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$.

$$\begin{cases} 11 = x \times 4 + y \times (-1) \\ -15 = x \times (-6) + y \times 1 \\ 1 = x \times (-4) + y \times (-3) \end{cases} \quad \begin{cases} 4x - y = 11 \\ -6x + y = -15 \\ -4x - 3y = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 \\ -6x + y = -15 \\ -4x - 3y = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 \\ -4x - 3y = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$l_1 + l_2 :$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$l_1 + l_2 : \quad 4x - y - 6x + y = 11 - 15$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$l_1 + l_2 : \quad 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ \quad \quad \quad -2x = -4$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & x = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & x = 2 \end{aligned}$$

Dans l_1 :

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & x = 2 \end{aligned}$$

$$\text{Dans } l_1 : \quad 4x - y = 11$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \mathbf{x = 2} \end{aligned}$$

$$\text{Dans } l_1 : \quad 4 \times \mathbf{2} - y = 11$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \mathbf{x = 2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times \mathbf{2} - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \mathbf{x = 2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times \mathbf{2} - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \\ & -y = 11 - 8 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \quad \quad \quad x = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times 2 - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \\ & -y = 11 - 8 \\ & \quad \quad \quad y = -3 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \quad \quad \quad x = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times 2 - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \\ & -y = 11 - 8 \\ & \quad \quad \quad y = -3 \end{aligned}$$

Dans l_3 :

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$l_1 + l_2 : \quad 4x - y - 6x + y = 11 - 15$$

$$\quad \quad \quad -2x = -4$$

$$\quad \quad \quad x = 2$$

$$\text{Dans } l_1 : \quad 4 \times 2 - y = 11$$

$$\quad \quad \quad 8 - y = 11$$

$$\quad \quad \quad -y = 11 - 8$$

$$\quad \quad \quad y = -3$$

$$\text{Dans } l_3 : \quad -4x - 3y$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \quad \quad \quad x = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times 2 - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \\ & -y = 11 - 8 \\ & \quad \quad \quad y = -3 \end{aligned}$$

$$\text{Dans } l_3 : \quad -4 \times 2 - 3y$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l_1 + l_2 : \quad & 4x - y - 6x + y = 11 - 15 \\ & -2x = -4 \\ & \quad \quad \quad x = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Dans } l_1 : \quad & 4 \times 2 - y = 11 \\ & 8 - y = 11 \\ & -y = 11 - 8 \\ & \quad \quad \quad y = -3 \end{aligned}$$

$$\text{Dans } l_3 : \quad -4 \times 2 - 3 \times (-3)$$

$$\begin{cases} 4x - y = 11 & (l_1) \\ -6x + y = -15 & (l_2) \\ -4x - 3y = 1 & (l_3) \end{cases}$$

$$l_1 + l_2 : \quad 4x - y - 6x + y = 11 - 15$$

$$\quad \quad \quad -2x = -4$$

$$\quad \quad \quad x = 2$$

$$\text{Dans } l_1 : \quad 4 \times 2 - y = 11$$

$$\quad \quad \quad 8 - y = 11$$

$$\quad \quad \quad -y = 11 - 8$$

$$\quad \quad \quad y = -3$$

$$\text{Dans } l_3 : \quad -4 \times 2 - 3 \times (-3) = 1$$

On a trouvé $x = \dots$ et $y = \dots$

On a trouvé $x = 2$ et $y = \dots$

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.
Donc $\overrightarrow{AD} = \dots \overrightarrow{AB} + \dots \overrightarrow{AC}$.

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.
Donc $\vec{AD} = 2\vec{AB} + \dots \vec{AC}$.

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.
Donc $\overrightarrow{AD} = 2\overrightarrow{AB} - 3\overrightarrow{AC}$.

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.

Donc $\vec{AD} = 2\vec{AB} - 3\vec{AC}$.

Donc les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AD} sont

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.

Donc $\vec{AD} = 2\vec{AB} - 3\vec{AC}$.

Donc les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AD} sont **coplanaires**.

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.

Donc $\vec{AD} = 2\vec{AB} - 3\vec{AC}$.

Donc les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AD} sont **coplanaires**.

Par conséquent les points A , B , C et D sont

On a trouvé $x = 2$ et $y = -3$.

Donc $\vec{AD} = 2\vec{AB} - 3\vec{AC}$.

Donc les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AD} sont **coplanaires**.

Par conséquent les points A , B , C et D sont **coplanaires**.

Propriété

Des vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} forment une ... de l'espace si et seulement si ces vecteurs ne sont pas coplanaires.

Propriété

Des vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} forment une **base** de l'espace si et seulement si ces vecteurs ne sont pas coplanaires.



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\left\{ \begin{array}{lll} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{array} \right.$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 & = & 2a + b & (L_1) \\ \dots & \dots & \dots & \\ \dots & \dots & \dots & \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 & = & 2a + b & (L_1) \\ 0 & = & -4a + 2b & (L_2) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) :$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \quad 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \quad \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \quad \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : 4 = 2a + b$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : \begin{cases} 4 = 2a + b \\ 4 = 2a + 2 \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : \begin{cases} 4 = 2a + b \\ 4 = 2a + 2 \\ 2 = 2a \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} (L_1) : \quad & 4 = 2a + b \\ & 4 = 2a + 2 \\ & 2 = 2a \\ & a = 1 \end{aligned}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : \begin{cases} 4 = 2a + b \\ 4 = 2a + 2 \\ 2 = 2a \\ a = 1 \end{cases} \quad (L_2) : -4a + 2b =$$

$$4 = 2a + 2$$

$$2 = 2a$$

$$a = 1$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : \begin{cases} 4 = 2a + b \\ 4 = 2a + 2 \\ 2 = 2a \\ a = 1 \end{cases} \quad (L_2) : -4a + 2b = -4 \times 1 + 2 \times 2$$

$$4 = 2a + 2$$

$$2 = 2a$$

$$a = 1$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$(L_1) : \begin{cases} 4 = 2a + b \\ 4 = 2a + 2 \\ 2 = 2a \\ a = 1 \end{cases} \quad (L_2) : \begin{cases} -4a + 2b = -4 \times 1 + 2 \times 2 \\ = -4 + 4 \end{cases}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} (L_1) : \quad & 4 = 2a + b & (L_2) : \quad & -4a + 2b = -4 \times 1 + 2 \times 2 \\ & 4 = 2a + 2 & & = -4 + 4 \\ & 2 = 2a & & = 0 \\ & a = 1 \end{aligned}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Supposons qu'il existe des réels a et b tels que $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$

Alors :

$$\begin{cases} 4 = 2a + b & (L_1) \\ 0 = -4a + 2b & (L_2) \\ 7 = a + 3b & (L_3) \end{cases} \quad (L_1 - 2L_3) : \begin{cases} 4 - 14 = 2a + b - 2a - 6b \\ -10 = -5b \\ b = 2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} (L_1) : \quad & 4 = 2a + b & (L_2) : \quad & -4a + 2b = -4 \times 1 + 2 \times 2 \\ & 4 = 2a + 2 & & = -4 + 4 \\ & 2 = 2a & & = 0 \checkmark \\ & a = 1 & & \end{aligned}$$



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = \dots \vec{u} + \dots \vec{v}$.



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + \dots\vec{v}$.



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + 2\vec{v}$.



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + 2\vec{v}$. Donc les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont

.....



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + 2\vec{v}$. Donc les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + 2\vec{v}$. Donc les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires

Par conséquent les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w}

.....



Exemple

Dans l'espace muni d'un repère, les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$,

$\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$ forment-ils une base de l'espace ?

Ainsi $\vec{w} = 1\vec{u} + 2\vec{v}$. Donc les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires

Par conséquent les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} ne forment pas une base de l'espace



Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{BH}, \overrightarrow{CG})$ est bien une base de l'espace.



Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.



Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.

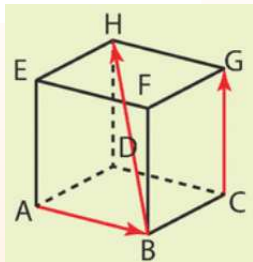


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



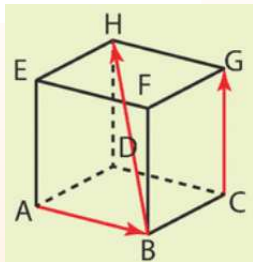


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

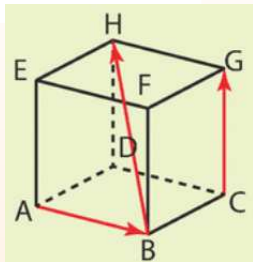


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix},$$

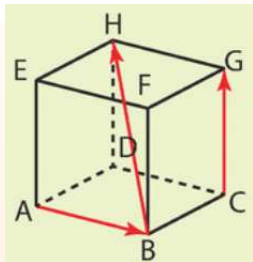


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix},$$

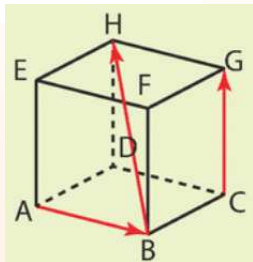


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \dots \end{pmatrix},$$

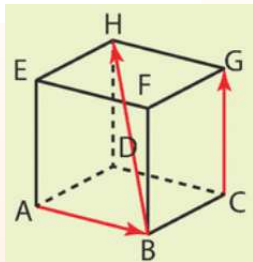


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

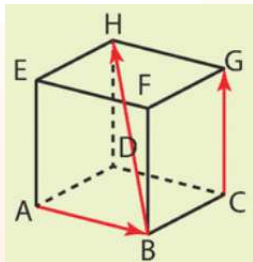


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$

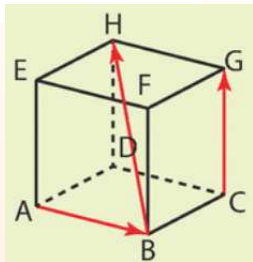


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$

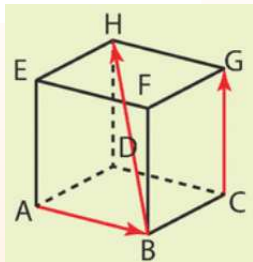


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \dots \end{pmatrix}$$

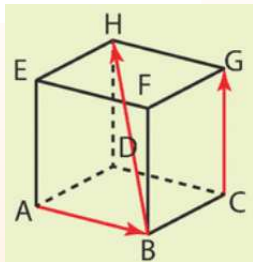


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

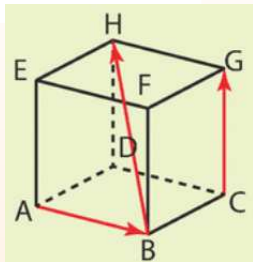


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$

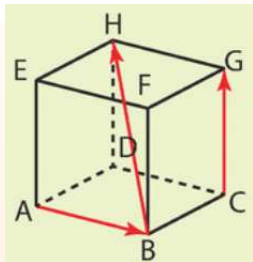


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$

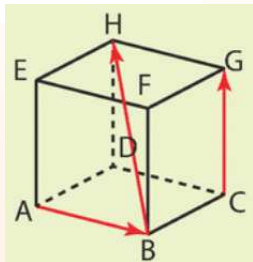


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ \dots \end{pmatrix}$$

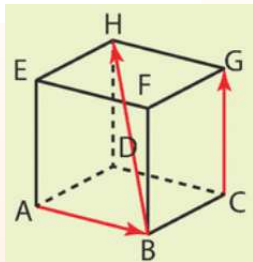


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

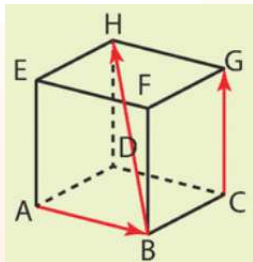


Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas colinéaires.

Supposons qu'il existe deux réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.



Considérons le repère $(A; \vec{AB}; \vec{AD}; \vec{AE})$. Dans ce repère les vecteurs ont pour coordonnées :

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ ce qui donne en}$$

identifiant les coordonnées :



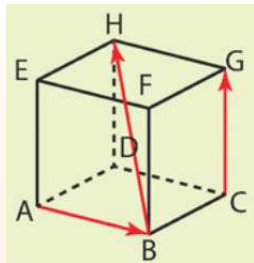
Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{ccc} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{array} \right.$$





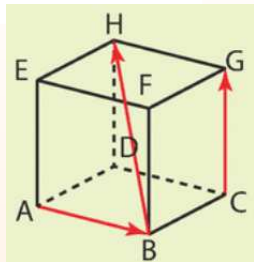
Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 & = & a - b \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$





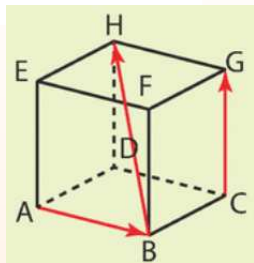
Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 & = & a - b \\ 0 & = & b \\ \dots & \dots & \dots \end{cases}$$





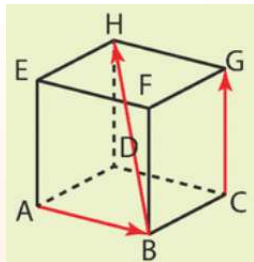
Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$





Exemple

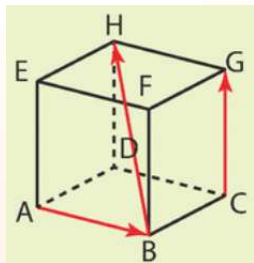
Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$

Donc ce système n'a pas de solution et les réels a et b n'existent pas.





Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

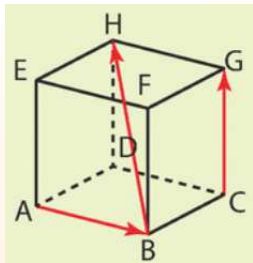
$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$

Donc ce système n'a pas de solution et les réels a et b n'existent pas.

Ainsi, il n'existe pas de réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.





Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

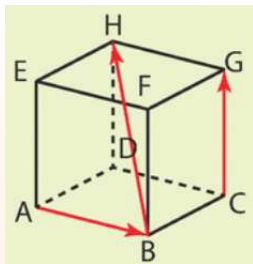
$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$

Donc ce système n'a pas de solution et les réels a et b n'existent pas.

Ainsi, il n'existe pas de réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.
Et donc les vecteurs \vec{CG} , \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas coplanaires.





Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

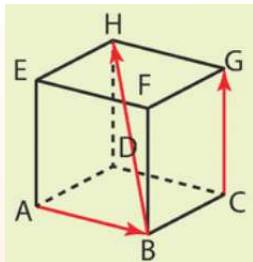
$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$

Donc ce système n'a pas de solution et les réels a et b n'existent pas.

Ainsi, il n'existe pas de réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.
Et donc les vecteurs \vec{CG} , \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas coplanaires.

Par conséquent, le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une

.....





Exemple

Dans un cube $ABCDEFGH$, démontrer que le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une base de l'espace.

$$\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}.$$

$$\vec{CG} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{BH} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 0 = a - b \\ 0 = b \\ 1 = b \end{cases}$$

Donc ce système n'a pas de solution et les réels a et b n'existent pas.

Ainsi, il n'existe pas de réels a et b tels que $\vec{CG} = a\vec{AB} + b\vec{BH}$.
Et donc les vecteurs \vec{CG} , \vec{AB} et \vec{BH} ne sont pas coplanaires.

Par conséquent, le triplet $(\vec{AB}, \vec{BH}, \vec{CG})$ est bien une **base de l'espace**.

